

# ***Marches branchantes sur l'arbre binaire de recherche***

Eric Fekete

LMV - université de Versailles

ALEA 2007 - Luminy

# Définition 1: L'ABR

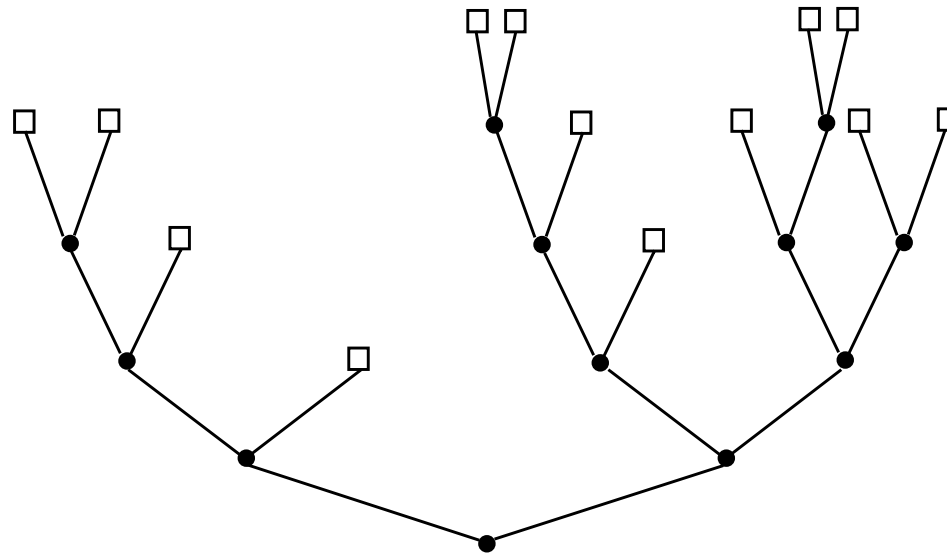
Un processus  $(\mathcal{T}_n)_{n \geq 0}$  d'arbres binaires de recherche est un processus d'arbres binaires complets à  $n$  nœuds internes tel que :

- $\mathcal{T}_0$  est une feuille.
- Sachant  $\mathcal{T}_n$ , on obtient  $\mathcal{T}_{n+1}$  en piochant uniformément une des  $n + 1$  feuilles de  $\mathcal{T}_n$  et en la remplaçant par un nœud interne et ses deux feuilles.

# Définition 1: L'ABR

Un processus  $(\mathcal{T}_n)_{n \geq 0}$  d'arbres binaires de recherche est un processus d'arbres binaires complets à  $n$  nœuds internes tel que :

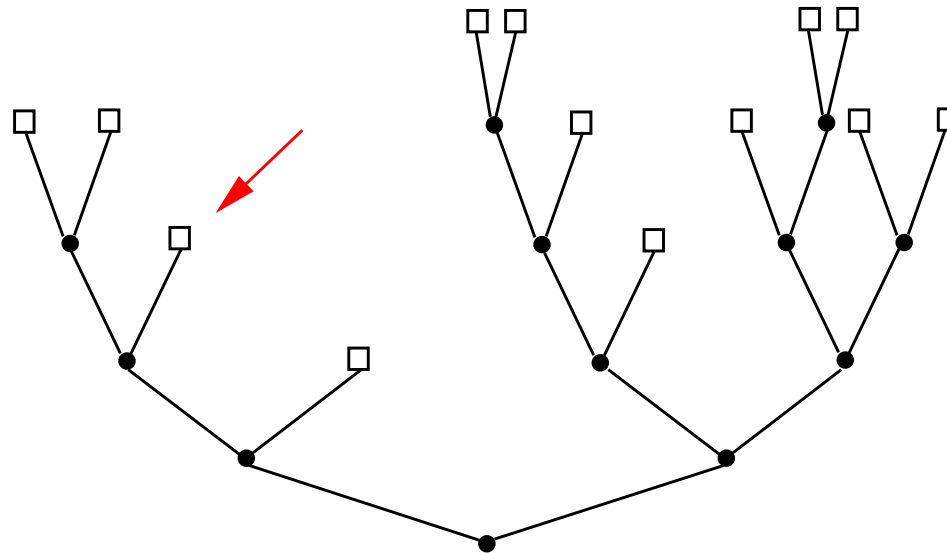
- $\mathcal{T}_0$  est une feuille.
- Sachant  $\mathcal{T}_n$ , on obtient  $\mathcal{T}_{n+1}$  en piochant uniformément une des  $n + 1$  feuilles de  $\mathcal{T}_n$  et en la remplaçant par un nœud interne et ses deux feuilles.



# Définition 1: L'ABR

Un processus  $(\mathcal{T}_n)_{n \geq 0}$  d'arbres binaires de recherche est un processus d'arbres binaires complets à  $n$  nœuds internes tel que :

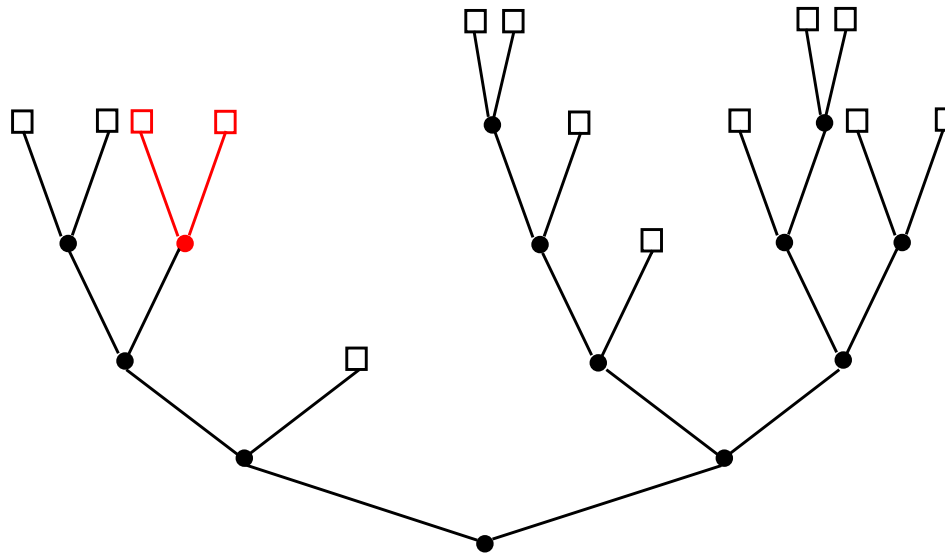
- $\mathcal{T}_0$  est une feuille.
- Sachant  $\mathcal{T}_n$ , on obtient  $\mathcal{T}_{n+1}$  en piochant uniformément une des  $n + 1$  feuilles de  $\mathcal{T}_n$  et en la remplaçant par un nœud interne et ses deux feuilles.



# Définition 1: L'ABR

Un processus  $(\mathcal{T}_n)_{n \geq 0}$  d'arbres binaires de recherche est un processus d'arbres binaires complets à  $n$  nœuds internes tel que :

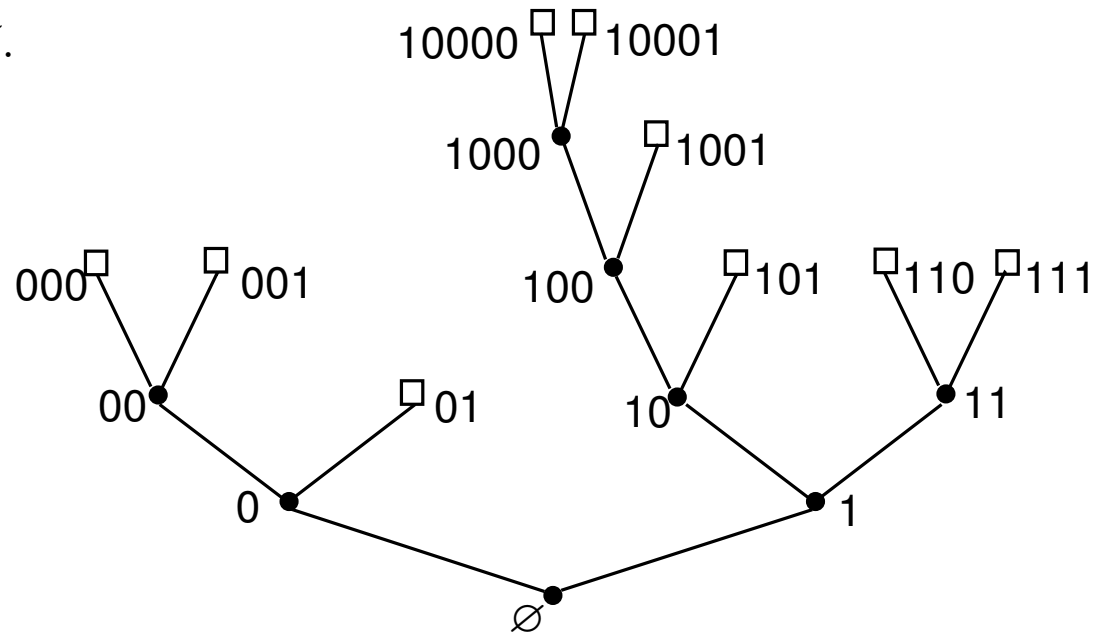
- $\mathcal{T}_0$  est une feuille.
- Sachant  $\mathcal{T}_n$ , on obtient  $\mathcal{T}_{n+1}$  en piochant uniformément une des  $n + 1$  feuilles de  $\mathcal{T}_n$  et en la remplaçant par un nœud interne et ses deux feuilles.



# Quelques remarques

- Cette dynamique induit une loi sur les arbres binaires de taille  $n$ .
- Un arbre binaire complet est un sous-ensemble de  $\mathbb{U} := \emptyset \cup \{0, 1\}^{\mathbb{N}}$ , vérifiant :

$$\left\{ \begin{array}{l} \emptyset \in \mathcal{T}, \\ \forall (u, v) \in \mathbb{U}^2, \quad \text{si } uv \in \mathcal{T} \text{ alors } u \in \mathcal{T}, \\ \forall u \in \mathbb{U}, \quad u1 \in \mathcal{T} \Leftrightarrow u0 \in \mathcal{T}. \end{array} \right.$$



# Quelques remarques

- Cette dynamique induit une loi sur les arbres binaires de taille  $n$ .
- Un arbre binaire complet est un sous-ensemble de  $\mathbb{U} := \emptyset \cup \{0, 1\}^{\mathbb{N}}$ , vérifiant :

# Quelques remarques

- Cette dynamique induit une loi sur les arbres binaires de taille  $n$ .
- Un arbre binaire complet est un sous-ensemble de  $\mathbb{U} := \emptyset \cup \{0, 1\}^{\mathbb{N}}$ , vérifiant :
- **Louchard 87:** Soit  $u_n$  un nœud choisi uniformément dans un ABR de taille  $n$ , on a alors

$$\frac{|u_n| - 2 \log n}{\sqrt{2 \log n}} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, 1).$$

- **Mahmoud et Neininger 03:** Soient  $u_n$  et  $v_n$  deux nœuds internes choisis uniformément dans un ABR de taille  $n$ , on a alors

$$\frac{\Delta_{u_n, v_n} - 4 \log n}{\sqrt{4 \log n}} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, 1).$$



## Définition 2: Marches branchantes

Soit  $\mathcal{T}_n$  un ABR de taille  $n$ .

À tout nœud  $u$  de l'arbre on associe une variable aléatoire réelle  $X_u$ .

$\forall u$  de  $\mathcal{T}_n$ , on note  $Y_u := (Y_u(j))_{j \in \{0 \dots |u|\}}$  la marche aléatoire, arrêtée en  $|u|$ , définie par :

$$Y_u(0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall j \in \{1 \dots |u|\} \quad Y_u(j) = \sum_{v \ll u; |v| \leq j} X_v.$$

## Définition 2: Marches branchantes

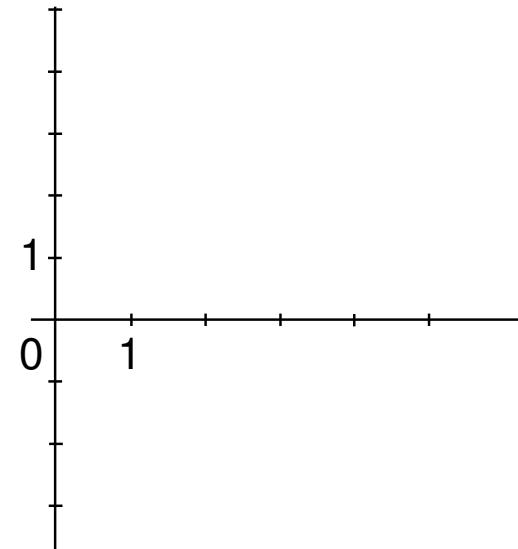
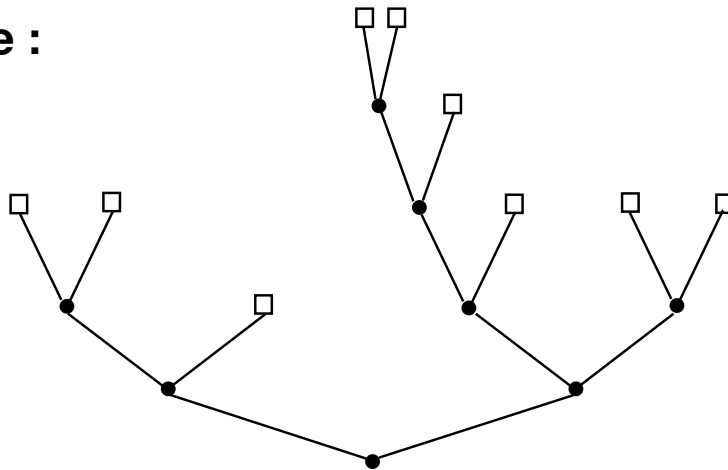
Soit  $\mathcal{T}_n$  un ABR de taille  $n$ .

À tout nœud  $u$  de l'arbre on associe une variable aléatoire réelle  $X_u$ .

$\forall u$  de  $\mathcal{T}_n$ , on note  $Y_u := (Y_u(j))_{j \in \{0 \dots |u|\}}$  la marche aléatoire, arrêtée en  $|u|$ , définie par :

$$Y_u(0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall j \in \{1 \dots |u|\} \quad Y_u(j) = \sum_{v \ll u; |v| \leq j} X_v.$$

**Exemple :**



## Définition 2: Marches branchantes

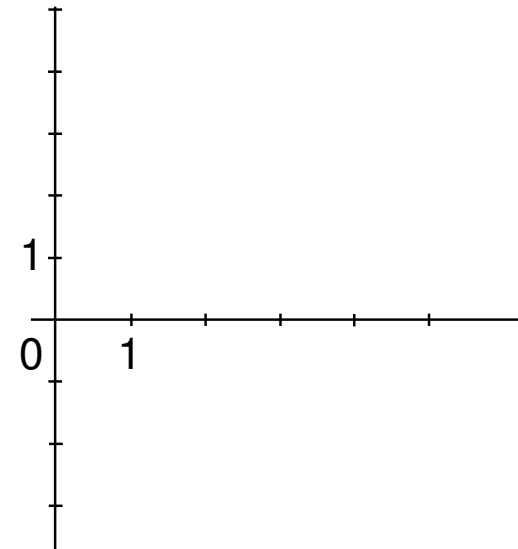
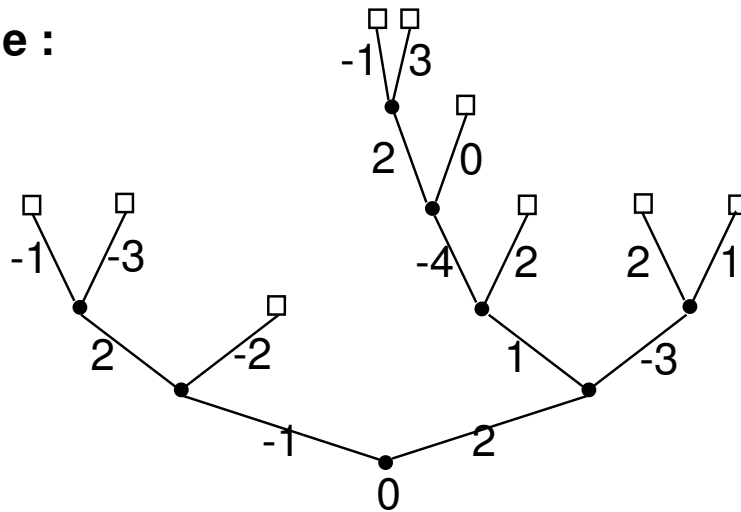
Soit  $\mathcal{T}_n$  un ABR de taille  $n$ .

À tout nœud  $u$  de l'arbre on associe une variable aléatoire réelle  $X_u$ .

$\forall u$  de  $\mathcal{T}_n$ , on note  $Y_u := (Y_u(j))_{j \in \{0 \dots |u|\}}$  la marche aléatoire, arrêtée en  $|u|$ , définie par :

$$Y_u(0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall j \in \{1 \dots |u|\} \quad Y_u(j) = \sum_{v \ll u; |v| \leq j} X_v.$$

**Exemple :**



## Définition 2: Marches branchantes

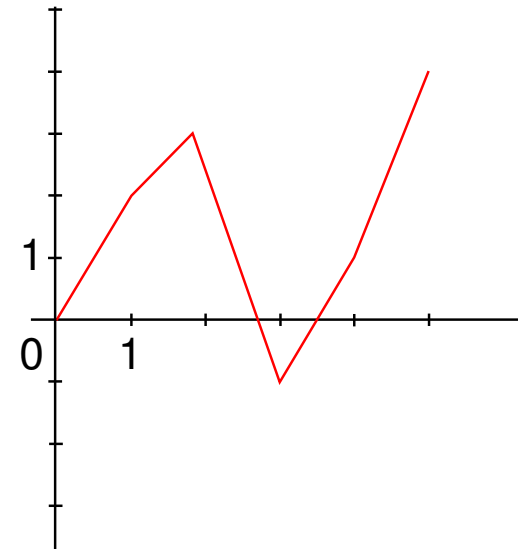
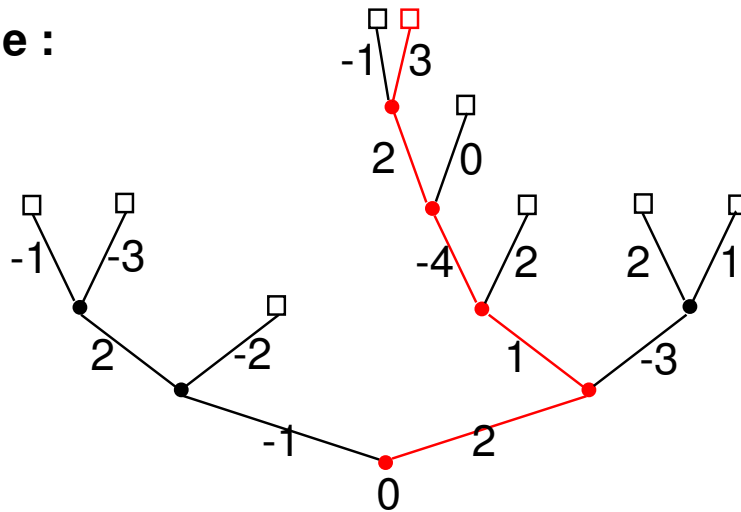
Soit  $\mathcal{T}_n$  un ABR de taille  $n$ .

À tout nœud  $u$  de l'arbre on associe une variable aléatoire réelle  $X_u$ .

$\forall u$  de  $\mathcal{T}_n$ , on note  $Y_u := (Y_u(j))_{j \in \{0 \dots |u|\}}$  la marche aléatoire, arrêtée en  $|u|$ , définie par :

$$Y_u(0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall j \in \{1 \dots |u|\} \quad Y_u(j) = \sum_{v \ll u; |v| \leq j} X_v.$$

Exemple :



## Définition 2: Marches branchantes

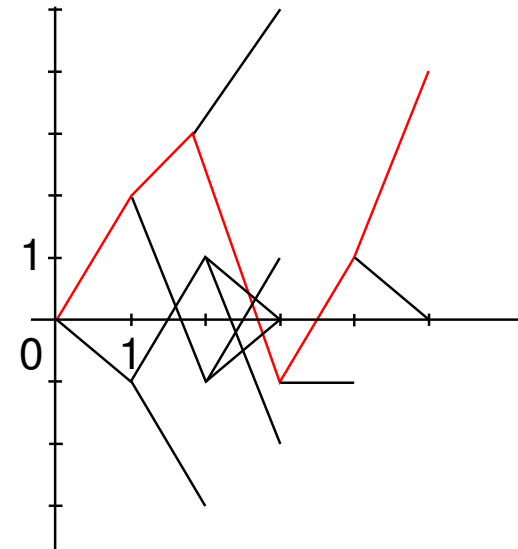
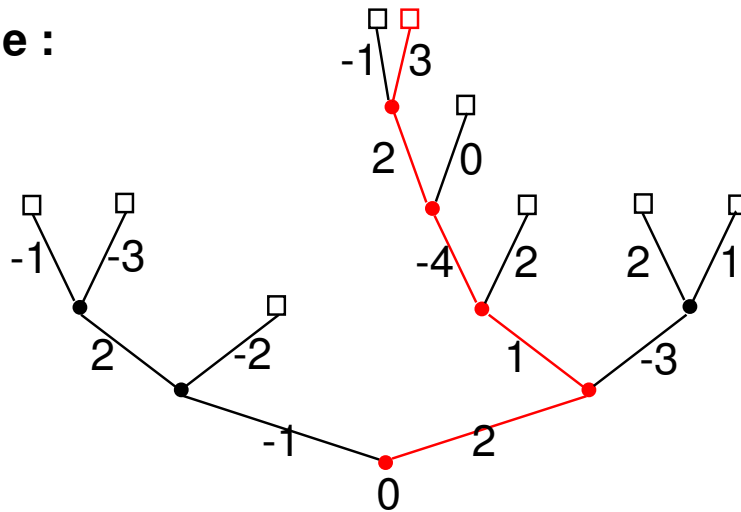
Soit  $\mathcal{T}_n$  un ABR de taille  $n$ .

À tout nœud  $u$  de l'arbre on associe une variable aléatoire réelle  $X_u$ .

$\forall u$  de  $\mathcal{T}_n$ , on note  $Y_u := (Y_u(j))_{j \in \{0 \dots |u|\}}$  la marche aléatoire, arrêtée en  $|u|$ , définie par :

$$Y_u(0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall j \in \{1 \dots |u|\} \quad Y_u(j) = \sum_{v \ll u; |v| \leq j} X_v.$$

**Exemple :**



On appelle **marche aléatoire branchante** sur  $\mathcal{T}_n$ , l'ensemble  $\mathbf{Y} := \{Y_u; u \in \mathcal{T}_n\}$ .

# Hypothèses 1

On s'intéresse à la mesure d'occupation de  $Y$ , définie par

$$\sum_{u \in \mathcal{T}_n} \delta_{Y_u}(|u|)$$

# Hypothèses 1

On s'intéresse à la mesure d'occupation de  $Y$ , définie par

$$\sum_{u \in \mathcal{T}_n} \delta_{Y_u(|u|)}$$

On note (H1) les hypothèses suivantes:

- La famille  $((X_{u0}, X_{u1}))_{u \in \mathcal{T}_n \setminus \partial \mathcal{T}_n}$  est une famille de v.a. indépendantes.
- $\forall u \in \mathcal{T}_n, u \neq \emptyset, X_u$  est de loi  $\nu$  fixée ( $X_\emptyset = 0$ ).  
 $m_\nu \in \mathbb{R}$  et  $\sigma_\nu^2 \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  sont l'espérance et la variance de  $X_u$ .
- La loi  $\nu$  est dans le domaine d'attraction d'une loi stable  $\mu$ , d'indice  $\alpha \in ]1, 2]$ .

# Loi stables

Une loi  $\nu$  est dans le domaine d'attraction d'une loi stable  $\mu$ , s'il existe deux suites réelles  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  telles que

$$\frac{\sum X_i - b_n}{a_n} \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\mathcal{L}} \mu$$



# Loi stables

Une loi  $\nu$  est dans le domaine d'attraction d'une loi stable  $\mu$ , s'il existe deux suites réelles  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  telles que

$$\frac{\sum X_i - b_n}{a_n} \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\mathcal{L}} \mu$$

**Remarques :**  $\alpha$  étant l'indice de  $\mu$ , on a

- $a_n = L_n \times n^{\frac{1}{\alpha}}$  où  $L_n$  est une suite à variations lentes.
- $b_n = n \times m_\nu$ .

# Loi stables

Une loi  $\nu$  est dans le domaine d'attraction d'une loi stable  $\mu$ , s'il existe deux suites réelles  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(b_n)_{n \in \mathbb{N}}$  telles que

$$\frac{\sum X_i - b_n}{a_n} \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\mathcal{L}} \mu$$

**Remarques :**  $\alpha$  étant l'indice de  $\mu$ , on a

- $a_n = L_n \times n^{\frac{1}{\alpha}}$  où  $L_n$  est une suite à variations lentes.
- $b_n = n \times m_\nu$ .
- Si  $\alpha = 2$ ,  $\mu$  est une loi normale centrée.
- Si  $\alpha = 2$  et  $\sigma_\nu^2 < +\infty$ , alors on pose  $L_n \equiv 1$ , et donc  $\mu \sim \mathcal{N}(0, \sigma_\nu^2)$ .
- Si  $\alpha = 2$  et  $\sigma_\nu^2 = +\infty$ , alors  $L_n \rightarrow +\infty$ .

# Théorème 1

Soit la mesure d'occupation renormalisée :

$$\mu_n := \frac{1}{2n+1} \sum_{u \in \mathcal{T}_n} \delta_{\frac{Y_u(|u|) - \beta_n}{\alpha_n}}$$

où  $\alpha_n := a_{2 \log n} = L_{2 \log n} \times (2 \log n)^{\frac{1}{\alpha}}$  et  $\beta_n := b_{2 \log n} = 2m_\nu \log n$ .

# Théorème 1

Soit la mesure d'occupation renormalisée :

$$\mu_n := \frac{1}{2n+1} \sum_{u \in \mathcal{T}_n} \delta_{\frac{Y_u(|u|) - \beta_n}{\alpha_n}}$$

où  $\alpha_n := a_{2 \log n} = L_{2 \log n} \times (2 \log n)^{\frac{1}{\alpha}}$  et  $\beta_n := b_{2 \log n} = 2m_\nu \log n$ .

**Théorème 1:** Sous (H1) on a

• Si  $\alpha \in ]1, 2[$  ou si  $\alpha = 2$  et  $\sigma_\nu^2 = +\infty$ , alors

$$\mu_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\text{proba}} \mu,$$

• Si  $\alpha = 2$  et  $\sigma_\nu^2 < +\infty$ , alors

$$\mu_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\text{proba}} \mathcal{N}(0, m_\nu^2 + \sigma_\nu^2),$$

dans l'espace des mesures de probabilités muni de la topologie de la convergence faible.

**Remarque:** La limite est déterministe dans les deux cas. On la note  $\mu_{\infty, \nu}$ .

## Hypothèses 2 - Théorème 2

On note (H2) les hypothèses suivantes :

- $((X_{u0}, X_{u1}))_{u \in \mathcal{T}_n \setminus \partial \mathcal{T}_n}$  est une famille de v.a. indépendantes.
- Pour tout nœud  $u$  de  $\mathcal{T}_n \setminus \partial \mathcal{T}_n$ ,  $X_{u0}$  a pour loi  $\nu_0$  et  $X_{u1}$  a pour loi  $\nu_1$ .
- La loi  $\frac{1}{2}\nu_0 + \frac{1}{2}\nu_1$  est dans le domaine d'attraction de la loi  $\mu$ .

## Hypothèses 2 - Théorème 2

On note (H2) les hypothèses suivantes :

- $((X_{u0}, X_{u1}))_{u \in \mathcal{T}_n \setminus \partial \mathcal{T}_n}$  est une famille de v.a. indépendantes.
- Pour tout nœud  $u$  de  $\mathcal{T}_n \setminus \partial \mathcal{T}_n$ ,  $X_{u0}$  a pour loi  $\nu_0$  et  $X_{u1}$  a pour loi  $\nu_1$ .
- La loi  $\frac{1}{2}\nu_0 + \frac{1}{2}\nu_1$  est dans le domaine d'attraction de la loi  $\mu$ .

**Théorème 2:** Sous les hypothèses (H2) on a

$$\mu_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\text{proba}} \mu_{\infty, \frac{1}{2}\nu_0 + \frac{1}{2}\nu_1},$$

dans l'espace des mesures de probabilités muni de la topologie de la convergence faible.

# Application 1: Les arbres récursifs

Un processus  $(\mathbb{T}_n)_{n \geq 1}$  d'arbres récursifs est un processus d'arbres planaires à  $n$  nœuds tel que:

- $\mathbb{T}_1$  est l'arbre à un nœud.
- Sachant  $\mathbb{T}_n$ , on obtient  $\mathbb{T}_{n+1}$  en choisissant uniformément un des  $n$  nœuds de  $\mathbb{T}_n$  et en lui ajoutant un fils à droite.

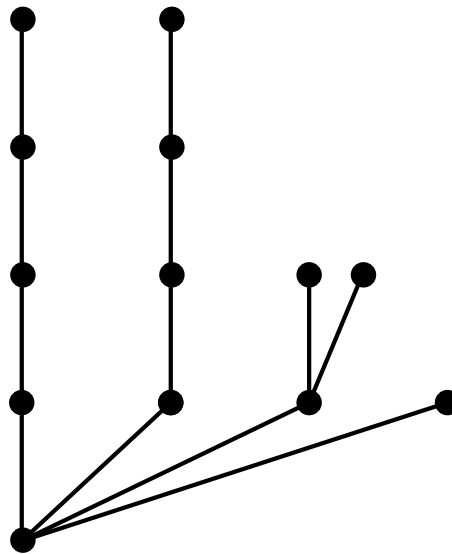
**Exemple :**

# Application 1: Les arbres récursifs

Un processus  $(\mathbb{T}_n)_{n \geq 1}$  d'arbres récursifs est un processus d'arbres planaires à  $n$  nœuds tel que:

- $\mathbb{T}_1$  est l'arbre à un nœud.
- Sachant  $\mathbb{T}_n$ , on obtient  $\mathbb{T}_{n+1}$  en choisissant uniformément un des  $n$  nœuds de  $\mathbb{T}_n$  et en lui ajoutant un fils à droite.

**Exemple :**



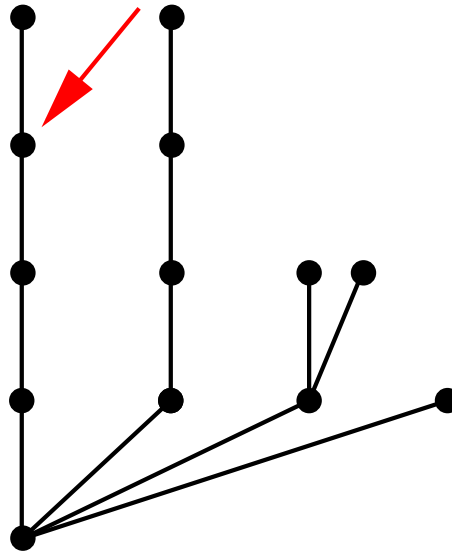


# Application 1: Les arbres récursifs

Un processus  $(\mathbb{T}_n)_{n \geq 1}$  d'arbres récursifs est un processus d'arbres planaires à  $n$  nœuds tel que:

- $\mathbb{T}_1$  est l'arbre à un nœud.
- Sachant  $\mathbb{T}_n$ , on obtient  $\mathbb{T}_{n+1}$  en choisissant uniformément un des  $n$  nœuds de  $\mathbb{T}_n$  et en lui ajoutant un fils à droite.

**Exemple :**

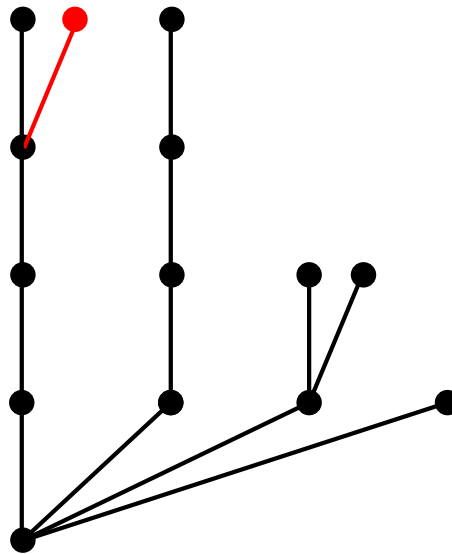


# Application 1: Les arbres récursifs

Un processus  $(\mathbb{T}_n)_{n \geq 1}$  d'arbres récursifs est un processus d'arbres planaires à  $n$  nœuds tel que:

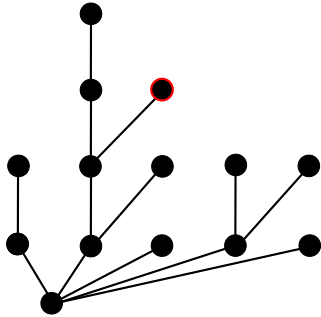
- $\mathbb{T}_1$  est l'arbre à un nœud.
- Sachant  $\mathbb{T}_n$ , on obtient  $\mathbb{T}_{n+1}$  en choisissant uniformément un des  $n$  nœuds de  $\mathbb{T}_n$  et en lui ajoutant un fils à droite.

**Exemple :**



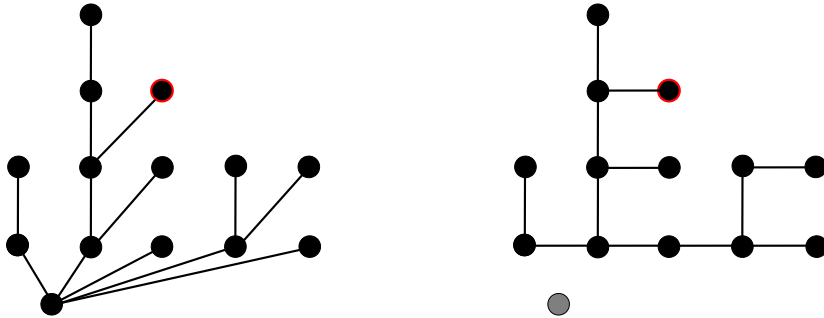
# La rotation

Soit  $\Phi$  la bijection de l'ensemble des arbres planaires dans l'ensemble des arbres binaires complets définie par :



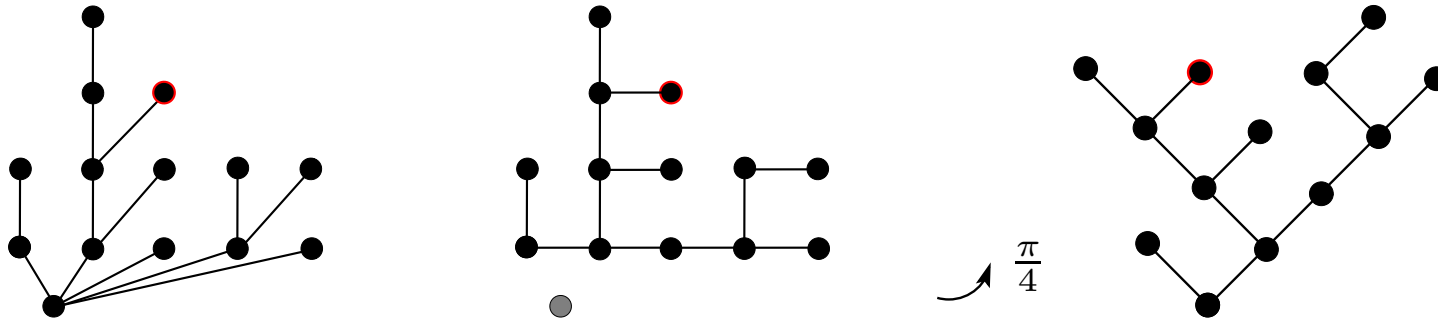
# La rotation

Soit  $\Phi$  la bijection de l'ensemble des arbres planaires dans l'ensemble des arbres binaires complets définie par :



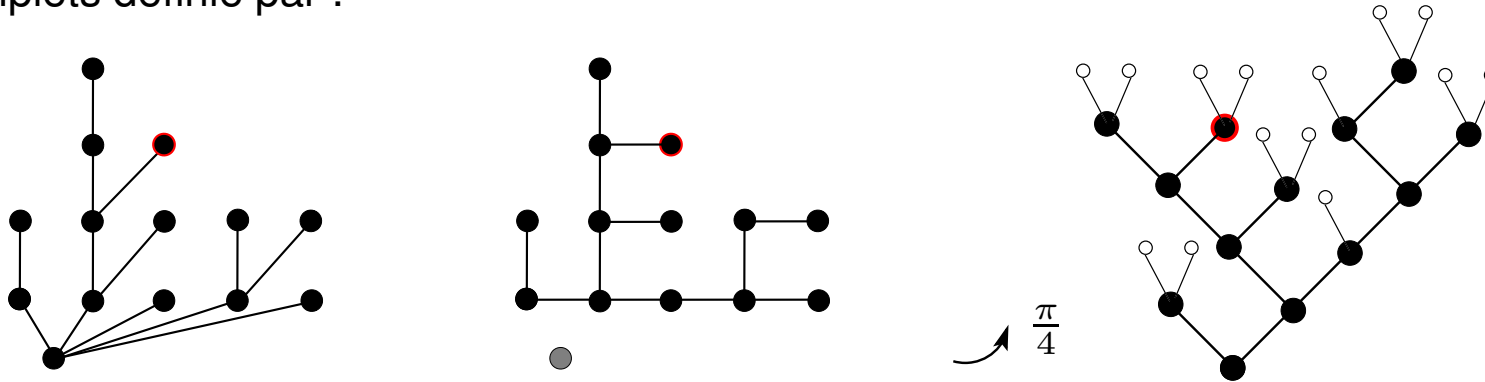
# La rotation

Soit  $\Phi$  la bijection de l'ensemble des arbres planaires dans l'ensemble des arbres binaires complets définie par :



# La rotation

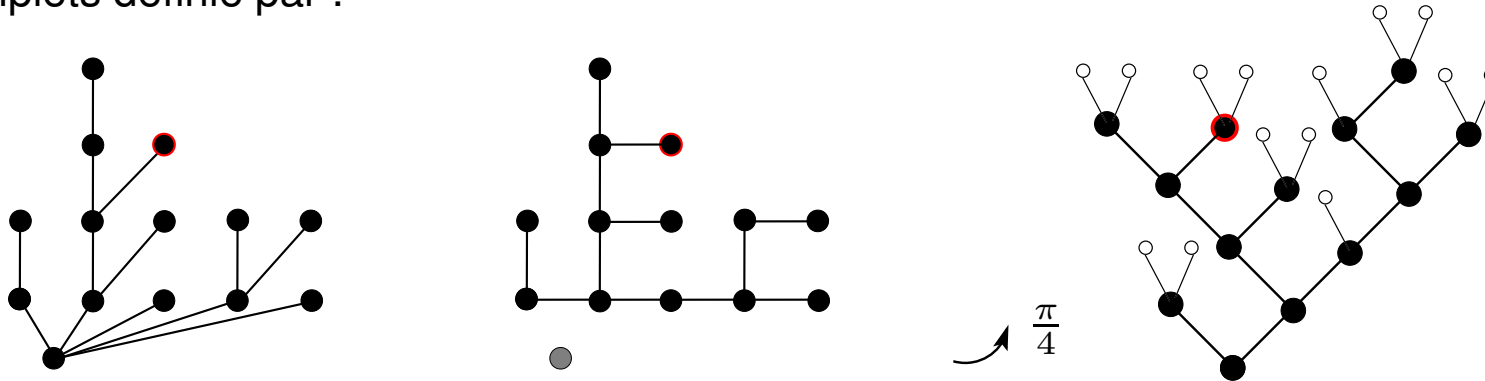
Soit  $\Phi$  la bijection de l'ensemble des arbres planaires dans l'ensemble des arbres binaires complets définie par :



La bijection  $\Phi$  associe à un arbre planaire à  $n$  nœuds, un arbre binaire à  $n - 1$  nœuds internes.

# La rotation

Soit  $\Phi$  la bijection de l'ensemble des arbres planaires dans l'ensemble des arbres binaires complets définie par :



La bijection  $\Phi$  associe à un arbre planaire à  $n$  nœuds, un arbre binaire à  $n - 1$  nœuds internes.

**Proposition:** Si  $(\mathbb{T}_n)_{n \geq 1}$  est un processus d'arbres récursifs, alors  $(\Phi(\mathbb{T}_n))_{n \geq 1}$  est un processus d'arbres binaires de recherche.

**Remarque :** La hauteur d'un nœud  $u$  dans  $\mathbb{T}_n$  est égale à la profondeur à gauche de  $\Phi(u)$  dans  $\Phi(\mathbb{T}_n)$  plus 1.

# Profil des arbres récursifs

Soit  $Y$  la marche branchante sur  $\Phi(\mathbb{T}_n)$  dont la loi des incréments est donnée par :

$$\mathbb{P}((X_{u0}, X_{u1}) = (1, 0)) = 1 \quad \forall u \in \Phi(\mathbb{T}_n).$$

Soit  $X_n(k)$  le nombre de nœuds de l'arbre récursif  $\mathbb{T}_n$  à la hauteur  $k$ .

On a alors

$$X_n(k) = \#\{u \in \Phi(\mathbb{T}_n); Y_u(|u|) = k - 1\}.$$



# Profil des arbres récursifs

Soit  $Y$  la marche branchante sur  $\Phi(\mathbb{T}_n)$  dont la loi des incréments est donnée par :

$$\mathbb{P}((X_{u0}, X_{u1}) = (1, 0)) = 1 \quad \forall u \in \Phi(\mathbb{T}_n).$$

Soit  $X_n(k)$  le nombre de nœuds de l'arbre récursif  $\mathbb{T}_n$  à la hauteur  $k$ .

On a alors

$$X_n(k) = \#\{u \in \Phi(\mathbb{T}_n); Y_u(|u|) = k - 1\}.$$

**Théorème 3:** Soit  $p_n$  la fonction de répartition empirique du profil de l'arbre récursif  $\mathbb{T}_n$  définie par :  $p_n(k) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^k X_n(i)$ .

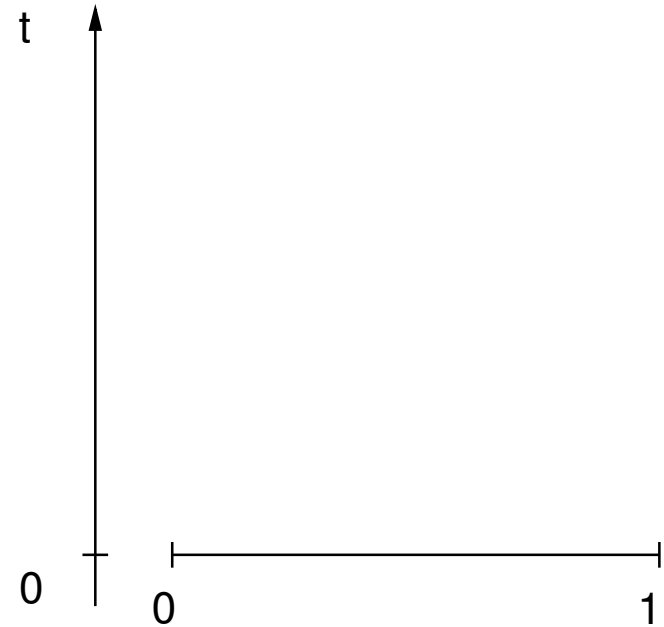
$$\left( p_n(\lfloor \log n + \lambda \sqrt{2 \log n} \rfloor) \right)_{\lambda \in \mathbb{R}} \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\text{proba}} (\mathbb{P}(N \leq \lambda))_{\lambda \in \mathbb{R}},$$

où  $N$  est une v.a. de loi  $\mathcal{N}(0, \frac{1}{2})$ .

# Application 2: Les fragmentations homogènes

Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$  la fragmentation de l'intervalle  $]0, 1[$  définie par :

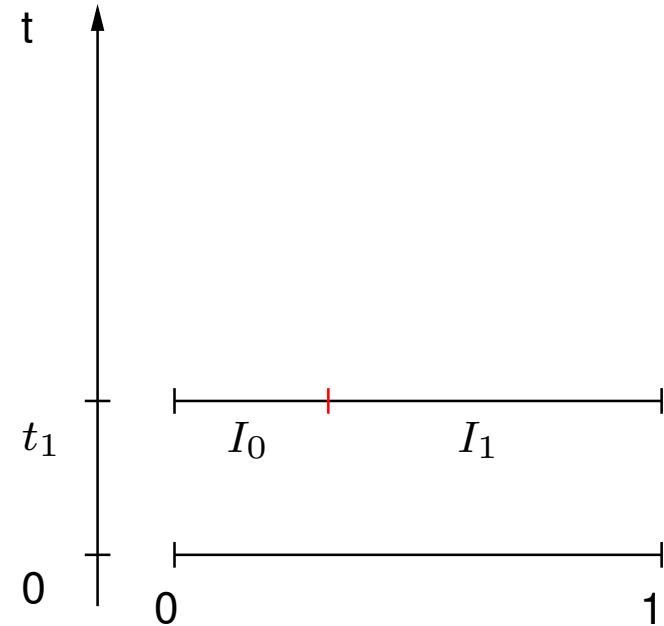
- $\mathcal{F}_0 := ]0, 1[$   
et sa durée de vie  $t_1$  suit une loi  $\mathcal{E}(1)$ .



# Application 2: Les fragmentations homogènes

Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$  la fragmentation de l'intervalle  $]0, 1[$  définie par :

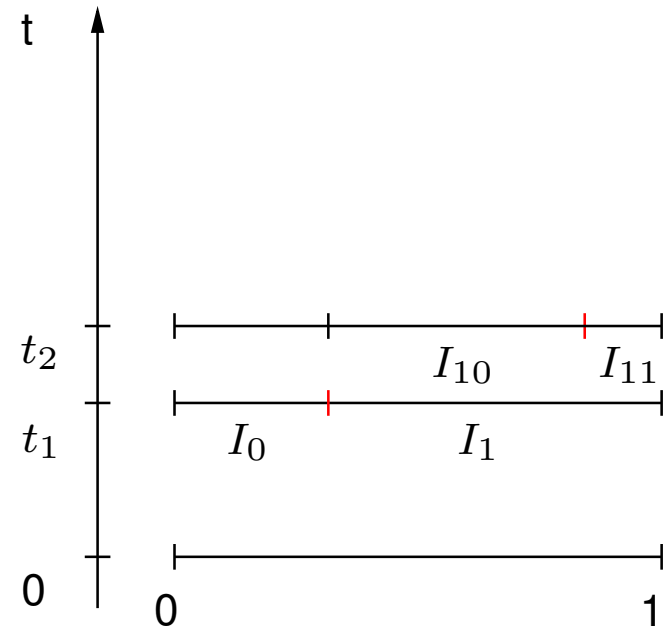
- $\mathcal{F}_0 := ]0, 1[$   
et sa durée de vie  $t_1$  suit une loi  $\mathcal{E}(1)$ .
- $\mathcal{F}_{t_1} := (I_0, I_1)$ ,  
où  $|I_0|$  a pour loi  $\nu_0$  et  $|I_1| = 1 - |I_0|$ .  
 $I_0$  et  $I_1$  ont des durées de vies indép. de lois  $\mathcal{E}(1)$ .



# Application 2: Les fragmentations homogènes

Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$  la fragmentation de l'intervalle  $]0, 1[$  définie par :

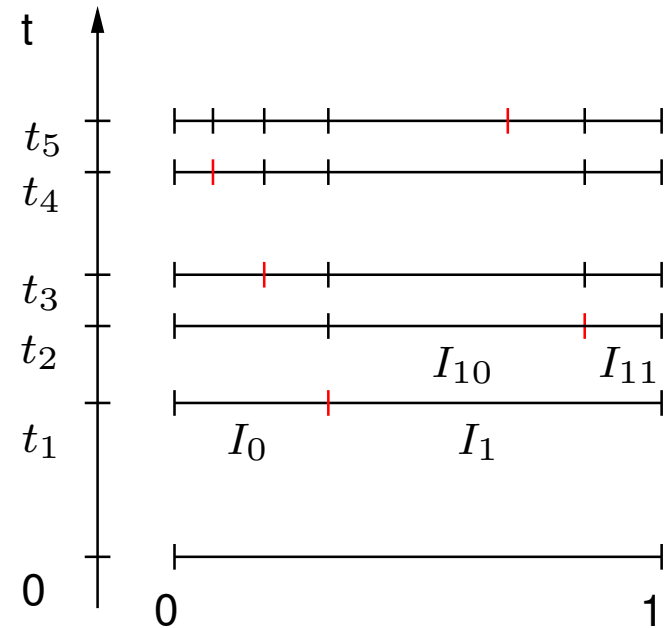
- $\mathcal{F}_0 := ]0, 1[$   
et sa durée de vie  $t_1$  suit une loi  $\mathcal{E}(1)$ .
- $\mathcal{F}_{t_1} := (I_0, I_1)$ ,  
où  $|I_0|$  a pour loi  $\nu_0$  et  $|I_1| = 1 - |I_0|$ .  
 $I_0$  et  $I_1$  ont des durées de vies indép. de lois  $\mathcal{E}(1)$ .



# Application 2: Les fragmentations homogènes

Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$  la fragmentation de l'intervalle  $]0, 1[$  définie par :

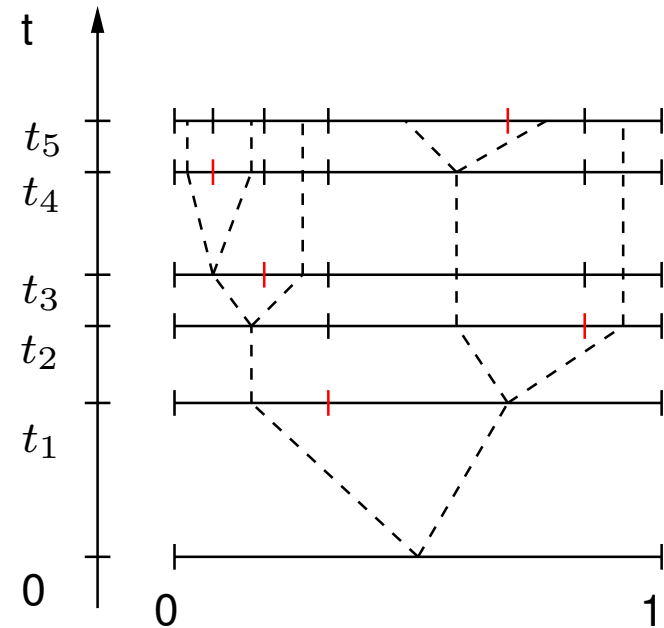
- $\mathcal{F}_0 := ]0, 1[$   
et sa durée de vie  $t_1$  suit une loi  $\mathcal{E}(1)$ .
- $\mathcal{F}_{t_1} := (I_0, I_1)$ ,  
où  $|I_0|$  a pour loi  $\nu_0$  et  $|I_1| = 1 - |I_0|$ .  
 $I_0$  et  $I_1$  ont des durées de vies indép. de lois  $\mathcal{E}(1)$ .
- Soient  $t_n$  l'instant du n-ième saut de  $\mathcal{F}_t$   
et  $I_u$  le fragment qui "saute" à l'instant  $t_n$ .  
 $I_u$  se coupe en deux segments  $I_{u0}$  et  $I_{u1}$   
tels que:  
 $|I_{u0}| = Z_u |I_u|$  et  $|I_{u1}| = (1 - Z_u) |I_u|$   
où  $Z_u$  est de loi  $\nu_0$ .  
On note  $\nu_1$  la loi de  $1 - Z_u$ .  
Tous les fragments ont des durées de vie  
 indép. de loi  $\mathcal{E}(1)$ .



# Application 2: Les fragmentations homogènes

Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$  la fragmentation de l'intervalle  $]0, 1[$  définie par :

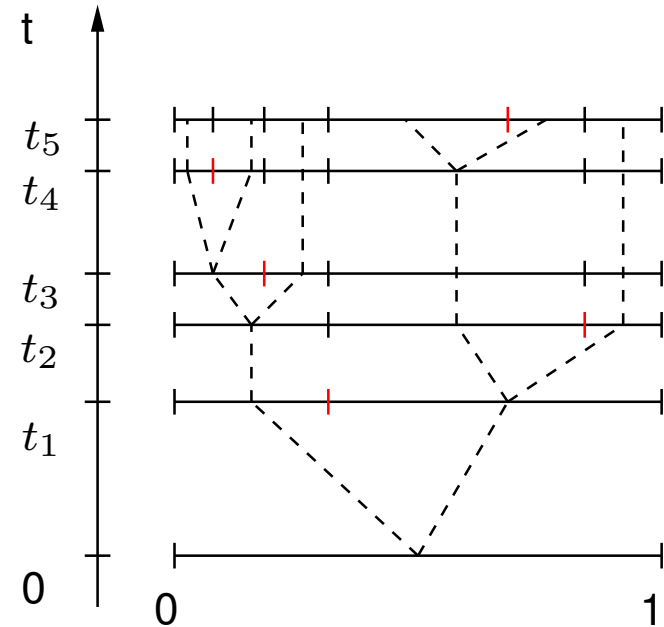
- $\mathcal{F}_0 := ]0, 1[$   
et sa durée de vie  $t_1$  suit une loi  $\mathcal{E}(1)$ .
- $\mathcal{F}_{t_1} := (I_0, I_1)$ ,  
où  $|I_0|$  a pour loi  $\nu_0$  et  $|I_1| = 1 - |I_0|$ .  
 $I_0$  et  $I_1$  ont des durées de vies indép. de lois  $\mathcal{E}(1)$ .
- Soient  $t_n$  l'instant du n-ième saut de  $\mathcal{F}_t$   
et  $I_u$  le fragment qui "saute" à l'instant  $t_n$ .  
 $I_u$  se coupe en deux segments  $I_{u0}$  et  $I_{u1}$   
tels que:  
 $|I_{u0}| = Z_u |I_u|$  et  $|I_{u1}| = (1 - Z_u) |I_u|$   
où  $Z_u$  est de loi  $\nu_0$ .  
On note  $\nu_1$  la loi de  $1 - Z_u$ .  
Tous les fragments ont des durées de vie indép. de loi  $\mathcal{E}(1)$ .



# Application 2: Les fragmentations homogènes

Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$  la fragmentation de l'intervalle  $]0, 1[$  définie par :

- $\mathcal{F}_0 := ]0, 1[$   
et sa durée de vie  $t_1$  suit une loi  $\mathcal{E}(1)$ .
- $\mathcal{F}_{t_1} := (I_0, I_1)$ ,  
où  $|I_0|$  a pour loi  $\nu_0$  et  $|I_1| = 1 - |I_0|$ .  
 $I_0$  et  $I_1$  ont des durées de vies indép. de lois  $\mathcal{E}(1)$ .
- Soient  $t_n$  l'instant du n-ième saut de  $\mathcal{F}_t$   
et  $I_u$  le fragment qui "saute" à l'instant  $t_n$ .  
 $I_u$  se coupe en deux segments  $I_{u0}$  et  $I_{u1}$   
tels que:  
 $|I_{u0}| = Z_u |I_u|$  et  $|I_{u1}| = (1 - Z_u) |I_u|$   
où  $Z_u$  est de loi  $\nu_0$ .  
On note  $\nu_1$  la loi de  $1 - Z_u$ .  
Tous les fragments ont des durées de vie  
 indép. de loi  $\mathcal{E}(1)$ .



- $\frac{t_n}{\log n} \rightarrow 1 p.s.$
- Soit  $\mathbb{T}_t$  l'arbre binaire défini par :  
 $\partial \mathbb{T}_t := \{u, I_u \in \mathcal{F}_t\}$ .  
 $(\mathbb{T}_{t_n})_{n \geq 0}$  est un processus d'ABR.

# Taille des fragments

Soit  $Y$  la marche branchante sur  $\mathbb{T}_{t_n}$  dont les incréments vérifient :

$$\forall u \in \mathbb{T}_{t_n}; \quad X_{u0} = -\log(Z_u) \quad \text{et} \quad X_{u1} = -\log(1 - Z_u) \quad \text{où} \quad Z_u \sim \nu_0$$

On note  $\tilde{\nu}_0$  et  $\tilde{\nu}_1$  les lois de  $X_{u0}$  et  $X_{u1}$ .

**Remarque:** Pour tout nœud  $u$  de  $\mathbb{T}_{t_n}$  on a :  $Y_u(|u|) = -\log(|I_u|)$ .



# Taille des fragments

Soit  $Y$  la marche branchante sur  $\mathbb{T}_{t_n}$  dont les incréments vérifient :

$$\forall u \in \mathbb{T}_{t_n}; \quad X_{u0} = -\log(Z_u) \quad \text{et} \quad X_{u1} = -\log(1 - Z_u) \quad \text{où} \quad Z_u \sim \nu_0$$

On note  $\tilde{\nu}_0$  et  $\tilde{\nu}_1$  les lois de  $X_{u0}$  et  $X_{u1}$ .

**Remarque:** Pour tout nœud  $u$  de  $\mathbb{T}_{t_n}$  on a :  $Y_u(|u|) = -\log(|I_u|)$ .

**Théorème 4 :** Si la loi  $\frac{1}{2}\tilde{\nu}_0 + \frac{1}{2}\tilde{\nu}_1$  est dans le domaine d'attraction de  $\mu$ , alors

$$\frac{1}{n+1} \sum_{u \in \mathcal{F}(t_n)} \delta_{\frac{-\log |I_u| - \beta_n}{\alpha_n}} \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{\text{proba}} \mu_{\infty, \frac{1}{2}\tilde{\nu}_0 + \frac{1}{2}\tilde{\nu}_1},$$

dans l'espace des mesures de probabilités muni de la topologie de la convergence faible.

***Fin***

Merci de votre attention.

Bon appétit à tous.